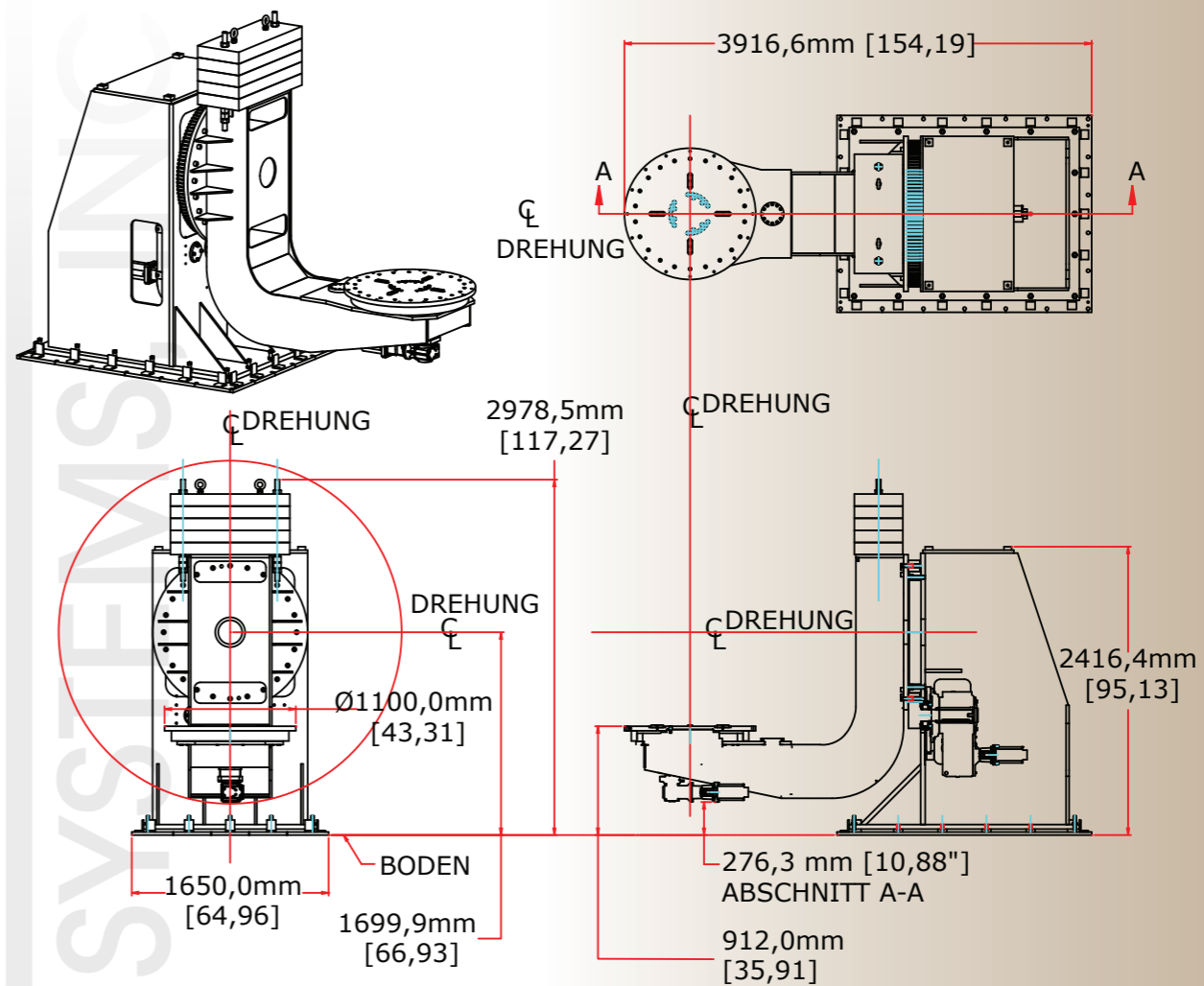
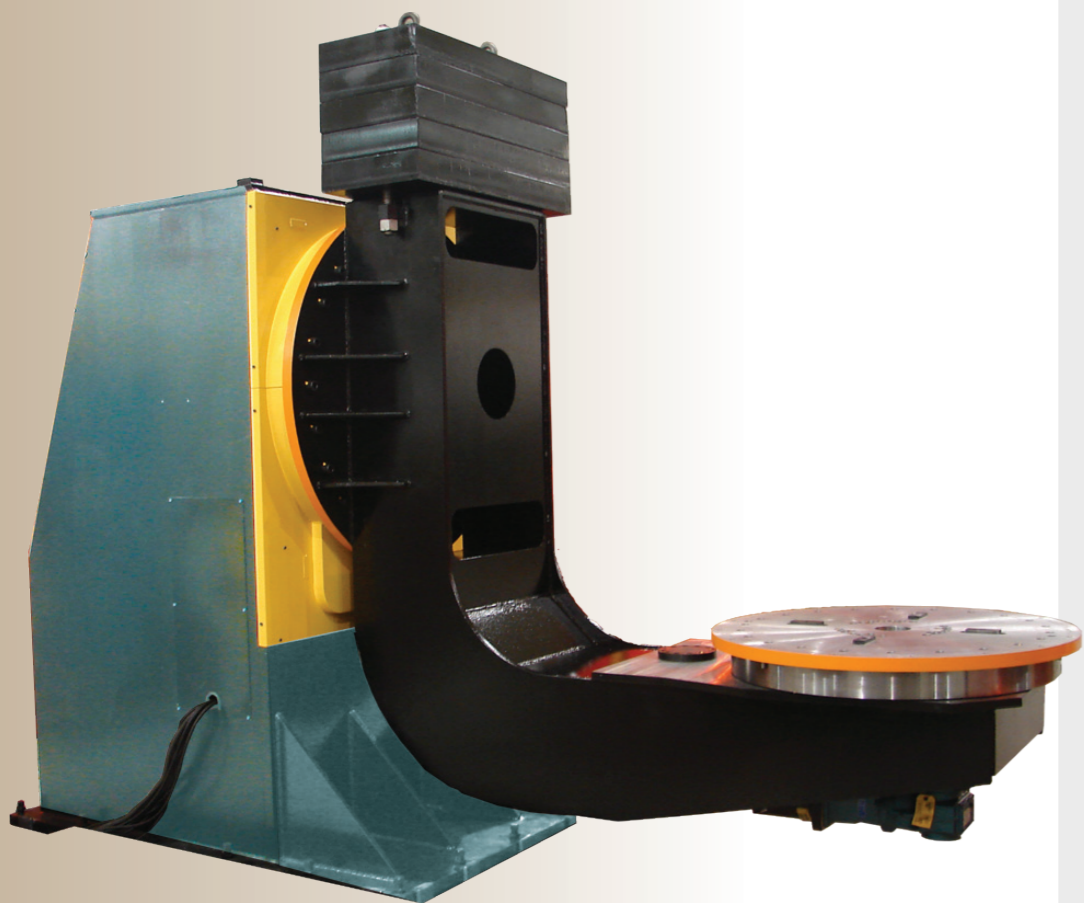


- Zweiachsiger Positionierer mit robusten Vierpunktkontakt-Radialkugellager und Zahnrad mit 360-Grad-Drehung an Haupt- und Tischachse
- Leicht anpassbar, um Ihrer Anwendung zu entsprechen
- Kann für Tragfähigkeit bis zu 4535,9 kg ausgelegt werden
- Betrieben durch Haupt- und Hilfsachse mit Roboter-Servomotoren
- Integrierbar mit allen Robotern
- Bauteile-Lastschwerpunkt ist optimiert mit verstellbaren Gegengewichten
- Achse mit Drehvorschub für Arbeitsstücke kann unabhängig von Hauptachse betrieben werden
- Servobetrieben zusammen mit Roboter
- Steuerungslösungen erhältlich



**Spezifikationen**  
(Für oben gezeigtes Gerät)

Lösungen entwickelt je nach Kundenanforderungen

Ausmaße	Breite	1626 mm (64")
	Höhe	270 mm (50")
Hauptachse, Schaltzeit	14,66 Sekunden	
Hauptachse, Schaltweg	180°	
Hilfsachse, Schaltzeit	14,85 Sekunden	
Hilfsachse, Schaltweg	180°	